

Fragen: Modul 6 – Steuern von Förderbändern

1. Was ist ein Thread und wofür kann dieser verwendet werden?

Einen Thread kann man sich wie ein separates Roboterprogramm vorstellen, das parallel zum Hauptprogramm läuft.

2. Wann müssen Sie den sync()-Befehl verwenden? Und warum benötigen Sie diesen?

Wenn im Roboterprogramm oder Thread keine physischen Befehle (Bewegungen) oder Wartezeiten sind. Der sync()-Befehl wird benötigt, um Laufzeitfehler zu vermeiden.
Hinweis: Dies wird im E-Learning nicht so ausführlich erklärt.

3. Was ist eine Variable?

Eine Variable kann man sich wie einen Behälter vorstellen, sie kann sowohl Text als auch Zahlen speichern. Jede Variable hat einen einzigartigen Namen, den man sich als Etikett vorstellen kann. Der Roboter kann den Inhalt des „Behälters“ austauschen oder durch mathematische Operationen verändern.