

Fragen: Modul 5 – Interaktion mit externen Geräten

1. Wofür kann der Einstellen-Befehl verwendet werden?

Der Einstellen-Befehl kann verwendet werden, um digitale oder analoge Ausgänge auf einen konkreten Zustand oder Wert zu setzen festzulegen.

2. Wofür wird der Warten-Befehl verwendet?

Der Warten-Befehl hält den Roboter an und lässt ihn auf ein bestimmtes Ereignis warten (z.B. eine definierte Zeit, auf den Zustand eines digitalen oder analogen Eingangs oder auf ein selbst konfiguriertes Ereignis)

3. Warum muss die Nutzlast angepasst werden, und was kann passieren, wenn diese nicht korrekt eingestellt wird?

Wenn der Greifer ein Teil aufnimmt, erhöht sich die Nutzlast, daher muss diese zusammen mit dem Schwerpunkt angepasst werden.

4. Wie kann die Nutzlast im Programm angepasst werden?

Über den Befehl „Nutzlast festlegen“.

5. Wie setzt sich die Gesamtnutzlast zusammen?

Es ist das Gewicht von Endeffektor addiert mit dem Gewicht eines ggf. gegriffenen Werkstücks.